

Übungsblatt 9

Abzugeben bis: Freitag 24.06.2016 - 16Uhr

Benötigte Zeit für die Bearbeitung dieses Blattes: -----

Letztes Blatt für B.Ed.!

Aufgabe 9.1: Elementares zu Vektoren

Gegeben seien die Vektoren $\vec{a} = \begin{pmatrix} 3 \\ 2 \\ 8 \end{pmatrix}$, $\vec{b} = \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 3 \end{pmatrix}$ und $\vec{c} = \begin{pmatrix} -1.5 \\ -1 \\ -4 \end{pmatrix}$.

- Sind die drei Vektoren voneinander abhängig? (2 Punkte)
- Geben Sie einen Vektor \vec{d} an der komplanar (linear abhängig) zu \vec{a} und \vec{b} ist. (2 Punkte)
- Berechnen Sie $2\vec{a} + \frac{1}{2}\vec{b}$ und $\vec{a} - \vec{b}$. (2 Punkte)

Aufgabe 9.2: Skalarprodukt, Betrag und Winkel

Es seien die Vektoren aus (9.1) gegeben.

- Bestimmen Sie die Skalarprodukte $\vec{a} \cdot \vec{b}$ und $\vec{c} \cdot \vec{b}$. (2 Punkte)
- Bestimmen Sie die Beträge aller Vektoren. (1,5 Punkte)
- Welcher Winkel wird von \vec{a} und \vec{b} eingeschlossen? (1 Punkt)

Aufgabe 9.3: Kreuzprodukt

Es seien die Vektoren aus (9.1) gegeben.

- Bestimmen Sie $\vec{a} \times \vec{b}$. (2 Punkte)
- Wie groß ist die Maßzahl $|\vec{a} \times \vec{b}|$ und was sagt diese aus? (2 Punkte)
- Bestimmen Sie mittels Kreuzprodukt noch einmal den Winkel zwischen \vec{a} und \vec{b} . (1 Punkt)

Aufgabe 9.4: Beweise mit Vektoren

I) Der Vektor $\vec{a} \in \mathbb{R}^3 \setminus \{\vec{0}\}$ schließen mit den Achsen des Koordinatensystems und somit mit den Vektoren $\hat{e}_1 = (1, 0, 0)$, $\hat{e}_2 = (0, 1, 0)$ und $\hat{e}_3 = (0, 0, 1)$, der sogenannten Standardbasis des \mathbb{R}^3 , die Winkel α_1 , α_2 und α_3 ein. Zeigen Sie, dass $\cos^2(\alpha_1) + \cos^2(\alpha_2) + \cos^2(\alpha_3) = 1$ gilt. (2,5 Punkte)

ii) Sei $\vec{a}, \vec{b} \in \mathbb{R}^n \setminus \{\vec{0}\}$ mit $n > 1$. Zeigen Sie: $|\vec{a} + \vec{b}|^2 = |\vec{a}|^2 + |\vec{b}|^2 \Leftrightarrow \vec{a} \cdot \vec{b} = 0$. Welche bekannte geometrische Aussage verbirgt sich dahinter? (2 Punkte)

BONUSAufgabe 9.5: Orthogonale Vektoren

Vektoren heißen bekanntlich orthogonal wenn das Skalarprodukt von beiden 0 wird ohne, dass einer der beiden Vektoren der Nullvektor $\vec{0}$ ist. Gegeben seien die Vektoren

$$\vec{u} = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}, \vec{v} = \begin{pmatrix} 0 \\ 2 \\ 0 \\ 3 \end{pmatrix} \text{ und } \vec{w} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \\ 2 \end{pmatrix}. \text{ Bestimmen Sie einen Vektor } \vec{x} \text{ derart, dass dieser}$$

Vektor orthogonal zu den drei anderen steht.

(4 Punkte)

B.Ed.-Aufgabe 9.6: Kronecker-Delta und Levi-Civita-Symbol

Wir definieren das Kronecker-Delta $\delta_{ij} := \hat{e}_i \cdot \hat{e}_j$ und das Levi-Civita-Symbol $\varepsilon_{ijk} := \hat{e}_i \cdot (\hat{e}_j \times \hat{e}_k)$ mittels der Standardbasis des \mathbb{R}^3 . Wobei \hat{e}_i der Einheitsvektor mit einer 1 in

der i -ten Komponente ist, z.B.: $\hat{e}_2 = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}$.

- i) Welche Werte kann das Kronecker-Delta annehmen? (1 Punkt)
- ii) Wie kann man das Kronecker-Delta geometrisch interpretieren? (1 Punkt)
- iii) Welche Werte kann das Levi-Civita-Symbol annehmen? (1 Punkt)
- iv) Wie kann man das Levi-Civita-Symbol geometrisch interpretieren? (1 Punkt)
- v) Wie viele Möglichkeiten der Anordnung besitzt das Levi-Civita-Symbol? (1 Punkt)