

7.19 Bsp/lineare SDE: zeige: die end. stetige Lsg der SDE

$$(*) \quad dX_t = (px_t + c)dt + (bx_t + d)d\omega_t$$

$(p, c \in \mathbb{R}, b, d \geq 0, b+d > 0)$ zum Bm. $\varphi \in C^2(\mathbb{P})$ ist

$$\left\{ \begin{array}{l} X := \phi \cdot Y \\ \phi_t := e^{b\omega_t + (c - \frac{b^2}{2})t}, \quad t \geq 0 \quad (\rightarrow 7.2) \\ Y_t := \varphi + (c - bd) \int \phi_s^{-1} ds + d \int \phi_s^{-1} d\omega_s. \end{array} \right.$$

Bew: Bereite von $\omega, \varphi, (X, \Omega, \mathcal{F} = \mathcal{F}^\varphi(\omega), \mathbb{P})$ wie in 7.9,

iub: ω und φ sind \mathcal{F} -messbar, $\varphi \in C^2(\mathbb{P})$.

lineare Koeffizienten

$$x \rightarrow bx + c, \quad x \rightarrow b(x) := bx + d$$

erfüllen (L) und (W), also end. stetige Lsg.

Mit 7.2: $\phi \in \mathcal{U}_{loc}^{2,1}$ wie oben definiert ist stetig und strikt positiv auf $\mathbb{R}^+ \times \mathcal{S}$, $\phi_0 \equiv 1$, also ist

$$\phi_t^{-1} = e^{-b\omega_t - (c - \frac{b^2}{2})t}, \quad t \geq 0$$

verkehrtseitig und lokal beschränkt. Daraus $Y \in \mathcal{S}$,

definiere nun

$$\mathcal{F}(z_1, z_2) := z_1 \cdot z_2, \quad z := (\phi, Y), \quad \mathcal{F}(z) = X,$$

dann $X_0 = \mathcal{F}(\phi_0, Y_0) = \mathcal{F}(1, \varphi) = \varphi$, und nach 7.2:

ϕ löst

$$\alpha\phi_s = \mathbb{E}\phi_s ds + \sigma\phi_s dW_s, \text{ s.o.}$$

Dann hab für $X = F(z)$:

$$\begin{aligned} X_t - \xi &= F(\phi_t, Y_t) - F(\phi_0, Y_0) \\ &= \int_0^t D_x F(z_s) \alpha\phi_s + \int_0^t D_y F(z_s) dY_s \\ &\quad + \int_0^t \underbrace{\frac{1}{2}(D_{12}F + D_{21}F)(z_s)}_{=1} d\langle u^\phi, u^Y \rangle \end{aligned}$$

wobei u^ϕ, u^Y die stet. Martingalteile von ϕ bzw Y bilden

$$= \int_0^t Y_s \alpha\phi_s + \int_0^t \phi_s dY_s + \langle u^\phi, u^Y \rangle_t.$$

Mit $\alpha\phi_s = \dots$ wie oben und $X = \phi \cdot Y$:

$$(+) \quad \int Y_s \alpha\phi_s = \int \mathbb{E}X_s ds + \int \sigma X_s dW_s.$$

Mit $dY_s = (c - da) \phi^{-1} ds + d\phi^{-1} dW_s$ u. Def von Y :

$$\begin{aligned} \int \phi_s dY_s &= (c - da) \int \phi_s \phi_s^{-1} ds + d \int \phi_s \phi_s^{-1} dW_s \\ &= (c - da) \cdot id + d \cdot W \end{aligned}$$

Berechne noch

$$\begin{aligned} \langle u^\phi, u^Y \rangle_t &\stackrel{\text{S.15}}{=} 0 \cdot d \cdot \int_0^t \phi_s \phi_s^{-1} d\langle W \rangle_s \\ &= 0 \cdot d \cdot t \end{aligned}$$

und zusammen folgt

$$\begin{aligned}
 X_t - \varphi &= \int_0^t Y_s d\varphi_s + \int_0^t \varphi_s dY_s + \langle u, \varphi \rangle_t \\
 &= \left[\int_0^t (\rho X_s ds + \int_0^s b X_s dW_s) \right] \\
 &\quad + \left[(c - \underline{6d}) t + d \cdot W_t \right] \\
 &\quad + \underline{6 \cdot d \cdot t} \\
 &= \int_0^t (\rho X_s + c) ds + \int_0^t (6X_s + d) dW_s.
 \end{aligned}$$

Damit ist X eine Lösung der SDE (*). \square

7.20 Bsp: (Geometrische Brownsche Bew.) Spezialfall

von 7.19 mit $c=d=0$: die eindeutige reelle Lösung von

$$dX_t = \rho X_t dt + 6X_t dW_t$$

zum Bruchwert $\varphi \in C^1(\mathbb{P})$ mit der Profil $X = (X_t)_{t \geq 0}$:

$$X_t := \varphi \cdot e^{6W_t + (C - \frac{\rho^2}{2})t} = \varphi e^{rt} \mathcal{E}(6W)_t$$

(in 7.19: $c=d=0$, also $Y \equiv \varphi$), $\mathcal{E}(6W)$ wie in 7.3!

Kontext Finanzmathematik (\rightarrow UC MATHE-III REVE S. 378):

X beschreibt Preis einer Aktie in einem Umfeld, in dem sich der Preis $\bar{\pi} = (\bar{\pi}_t)_{t \geq 0}$ der festverzinslichen Papiere entwickelt. Hier ρ ein zeitl. Kastatot zusätzl.

$$d\bar{\pi}_t = \rho \bar{\pi}_t dt, t \geq 0$$

7.21 Bsp (Drostel-Willebeek-Parol): Spezialfall

von 7.19 mit $b=0$, $\gamma:=d>0$, $\tilde{c} := -\rho \in \mathbb{R}$:
die endetige stetige Lösung von

$$dx_s = (c - \tilde{c}x_s)ds + \gamma d\omega_s$$

zum PCTWOT $\xi \in C(\mathbb{R})$ ist

$$X = \phi \cdot Y$$

mit

$$\phi_t := e^{-\tilde{c}t} \text{ deterministisch, } t \geq 0,$$

$$Y_t := \xi + c \int_0^t \phi_s^{-1} ds + \gamma \int_0^t \phi_s^{-1} d\omega_s$$

d.h.

$$\begin{aligned} X_t &= e^{-\tilde{c}t} (\xi + c \int_0^t e^{+\tilde{c}s} ds + \gamma \int_0^t e^{+\tilde{c}s} d\omega_s) \\ &= \underbrace{\xi e^{-\tilde{c}t}}_{\substack{\text{Abhängig} \\ \text{über } [0,t]}} + \underbrace{\int_0^t e^{-\tilde{c}(t-s)} c ds}_{\substack{\text{Abhängig} \\ \text{über }]s,t]}} + \underbrace{\int_0^t e^{-\tilde{c}(t-s)} \gamma d\omega_s}_{\substack{\text{det. Input} \\ z. B. \\ \text{Abhängig} \\ \text{über }]s,t]}} \end{aligned}$$

genau wie in 4.20¹ erwartet.

□

Insbes. für $c=0$:

$$X_t = e^{-\tilde{c}t} \cdot \int_0^t e^{+\tilde{c}s} \gamma d\omega_s = \int_0^t e^{-\tilde{c}(t-s)} \gamma d\omega_s.$$

Anwendung: $S(t)$ det stetige T-per. Fkt, $\int_0^T S(t) dt = 0$

$dY_t = (S(s) - \tau Y_s) ds + \sigma dW_s$

mit LÖSUNG

$$Y = R + X$$

$$dX_t = -\tau X_s ds + \sigma dW_s, \quad X_0 = x_0$$

$$R(t) := Re^{-\tau t} + \int_0^t e^{-\tau(t-s)} S(s) ds, \quad R(0) = r$$

Anwendung: Modellierung in Biologie, Physik, Signübertragung;

