

**”Theorie 1” Präsenzübung – Mathematische Voraussetzungen****Aufgabe 1) Vektoren und Transformationsverhalten**

Wir bezeichnen mit dem Symbol  $\Sigma$  Orthonormalbasen des Raums.

Gegeben sei ein Vektor  $\vec{r}$  mit Koeffizienten  $(x, y, z)$  in irgendeiner Orthonormalbasis  $\Sigma_0$

Gegeben zwei weitere Orthonormalbasissysteme  $\Sigma, \Sigma'$  mit Basisvektoren  $(\vec{e}_1, \vec{e}_2, \vec{e}_3)$  und Basisvektoren  $(\vec{e}'_1, \vec{e}'_2, \vec{e}'_3)$  und

- Wie berechnet man die Koeffizienten  $(r_1, r_2, r_3)$  des Vektors in der Orthonormalbasis  $\Sigma$ ?  
Wie berechnet man die Koeffizienten  $(r'_1, r'_2, r'_3)$  des Vektors in der Orthonormalbasis  $\Sigma'$ ?
- Beweisen Sie die folgende Umrechnungsregel zwischen den Koordinaten  $r_i$  und  $r'_i$ :  
$$r'_i = \sum_j U_{ij} r_j \text{ mit } U_{ij} = \vec{e}'_i \cdot \vec{e}_j$$
- Zeigen Sie, dass die Matrix  $U$  eine orthogonale Matrix ist. (Erklären Sie zuerst, was das überhaupt ist).

**Aufgabe 2) Taylorentwicklung**

- Entwickeln Sie die Funktion  $f(x) = \ln(\cos(2x))$  bis zur zweiten Ordnung um  $x = 0$  (d.h. bis inklusive dem Koeffizienten von  $x^2$ ).
- Entwickeln Sie die Funktion  $g(x, y) = e^y \sin(x)$  bis zur zweiten Ordnung um  $(x = 0, y = 0)$ .

**Aufgabe 3) Differentialgleichungen**

Betrachten Sie die folgenden linearen gewöhnlichen Differentialgleichungen. Sie sollten die Lösung ungefähr kennen. Machen Sie ohne Begründung einen geeigneten Ansatz. Verifizieren Sie, dass Ihr Ansatz stimmt.

- $\ddot{x} = g$
- $\dot{x} = -\eta x$
- $\ddot{x} = \omega^2 x$

#### **Aufgabe 4) Nabla-Operator**

- a) Betrachten Sie das skalare Feld  $U(x, y, z) = x^2 + y^2 + z^2$ .  
Berechnen Sie den Gradienten  $\nabla U$ .
- b) Betrachten Sie das Vektorfeld  $\vec{W}(x, y, z) = (xy, yz, xz)$ .  
Berechnen Sie die Divergenz und die Rotation.
- c) Berechnen Sie  $\Delta|\vec{r}|$ .

#### **Aufgabe 5) Wegintegral**

Betrachten Sie wieder das Vektorfeld  $\vec{W}(x, y, z) = (xy, yz, xz)$ .

Berechnen Sie das Wegintegral  $\int_{\vec{r}_0}^{\vec{r}_1} d\vec{r} \cdot \vec{W}(\vec{r})$  entlang der Linie  $x = y = z$  vom Anfangspunkt  $\vec{r}_0 = (0, 0, 0)$  bis zum Endpunkt  $\vec{r}_1 = (1, 1, 1)$ .

#### **Aufgabe 6) Totales Differential**

Gegeben sei die Funktion  $f(x, y) = \ln(e^{xy} + x^2 - y^2)$

- a) Berechnen Sie die partiellen Ableitungen  $\partial_x f$ ,  $\partial_y f$ .
- b) Bestimmen Sie das totale Differential  $df$ .

#### **Aufgabe 7) Totale Ableitung**

Sei  $U(x, y, z)$  eine Funktion mit der Eigenschaft  $U(x, y, z) = \lambda^{-K} U(\lambda x, \lambda y, \lambda z) \quad \forall \lambda$ .

Zeigen Sie: Daraus folgt  $U = \frac{1}{K} \vec{r} \cdot \nabla U$

Gehen Sie folgendermaßen vor:

- a) Definieren Sie die Funktion  $f(\lambda) = \lambda^{-K} U(\lambda x, \lambda y, \lambda z)$ .  
Zeigen Sie ohne Rechnung, dass dann für alle  $\lambda$  gelten muss:  $\frac{df}{d\lambda} \equiv 0$ .
- b) Berechnen Sie nun  $\frac{df}{d\lambda}$  bei  $\lambda = 1$  und beweisen Sie damit die Relation.